

Generador de vacío para cobots

Generador de vacío ECBPi

MICRO Automación

www.microautomacion.com



La empresa *Micro Automación* presenta en el mercado un producto específico para montar en un cobot (robot colaborativo). Se trata de un generador de vacío con una garra (o *gripper*) equipada con ventosas para manipular cualquier objeto (bolsas, cajas, etc.).

Teniendo en cuenta la capacidad operativa, beneficia a cualquier tipo de industria. Entre sus principales ventajas está el bajo peso, lo que le permite trabajar cómodamente sobre el robot.

- » Generador de vacío eléctrico e inteligente para la manipulación de piezas no porosas y ligeramente porosas.
- » Interfaz integrada para el control, la regulación y la monitorización del proceso de manipulación.
- » Utilización en la robótica móvil, en la manipulación completamente automatizada de piezas pequeñas, así como en tareas de manipulación estacionarias.
- » Capacidad de aspiración de hasta doce litros por minuto (12 l/min).
- » Vacío máximo: 75 por ciento.



Diseño

- » Placa adaptadora de brida para la conexión mecánica a todos los modelos de cobot convencionales.
- » Racor rápido M12 de ocho polos o regleta de bornes como interfaz digital del ECBPi al robot.
- » Interfaz NFC para la transmisión cómoda de datos mediante teléfono inteligente.
- » Brida para la conexión de la ventosa.

Prestaciones

- » Datos de proceso transparentes mediante la integración vía IO-Link.
- » Monitoreo de condición para la reducción de fallos y tiempos de inactividad.
- » Interfaz NFC para la transmisión de datos
- » Adaptación integrada y automática de la potencia al proceso de manipulación.

Beneficios

- » Monitoreo dirigido del proceso: mantenimiento predictivo.
- » Mejora y protección de la disponibilidad de la instalación.
- » Acceso directo y sencillo a los datos de proceso y al dispositivo mediante teléfono inteligente.
- » Eficiencia energética mejorada durante el proceso, gracias a la fácil parametrización en el dispositivo. ❖